

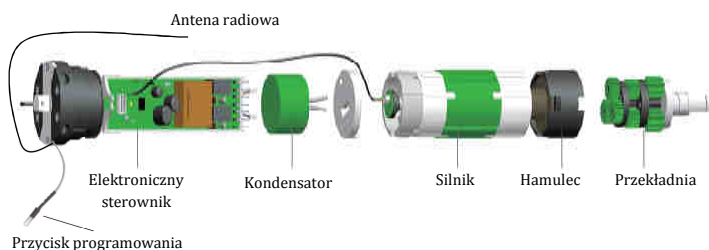
INSTRUKCJA PROGRAMOWANIA SIŁOWNIKA RUROWEGO

Centrala; Zakład w Bielsku – Białej
ul. Warszawska 153, 43-300 Bielsko Biała, Polska
tel. +48 33 81 95 300, fax. +48 33 82 28 512

Zakład w Opolu
ul. Gostawicka 3, 45-446 Opole, Polska
tel. +48 77 40 00 000, fax. +48 77 40 00 006
e-mail: Aluprof@aluprof.eu

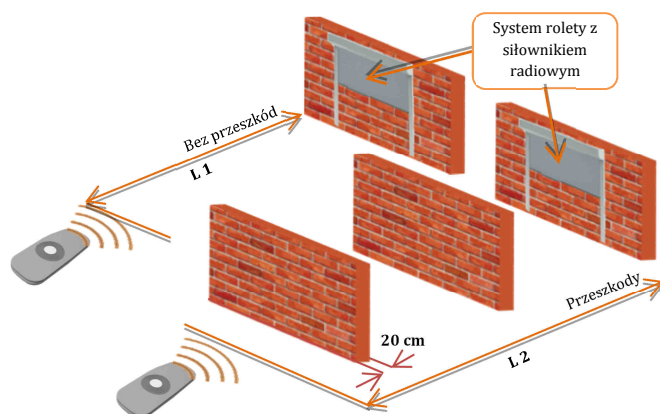


Specyfikacja techniczna



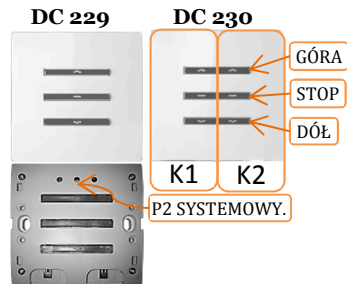
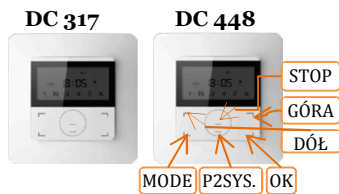
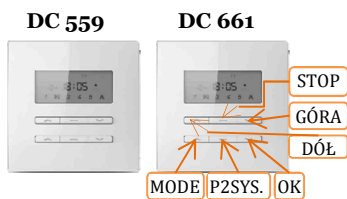
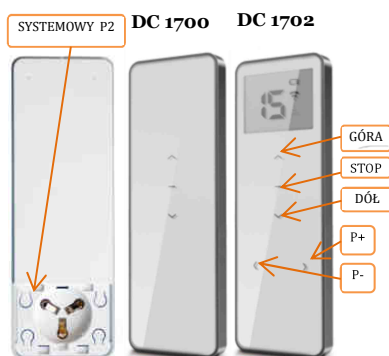
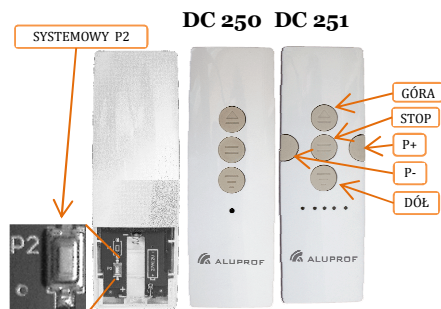
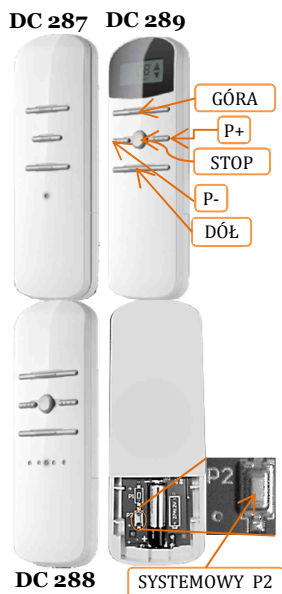
1. Wprowadzanie podstawowych ustawień za pośrednictwem nadajnika przenośnego.
2. Możliwość zaprogramowania do 20 nadajników na jednym siłowniku. Kolejne następnice nadajniki powodują nadpisywanie początkowo zaprogramowanych.
3. Precyzyjne mechaniczne ustalanie pozycji krańcowych.
4. Sygnalizacja dźwiękowo ruchowa podczas wywoływania wszelkich ustawień.

Zakresy odległości prawidłowego reagowania nadajników przenośnych



	L1	L2	Częstotliwość transmisji
230V/50Hz	200m	35m	433.92 MHz

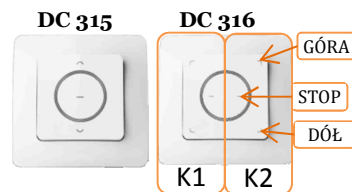
Opis nadajników



Aby zaprogramować zegar wraz z datownikiem należy przytrzymać przycisk „MODE” przez 4 sekundy do momentu migania ikonki „rocznika”. Zmianę cyfr wykonujemy przyciskami „góra i dół” i jeśli wszystkie interesujące nas ustawienia zostały wprowadzone to przyciskamy „OK”.



Aktywację przycisku „systemowego P2” w nadajnikach DC115A wykonujemy poprzez kombinację jednocześnie przyciśniętych przycisków „STOP” i „GÓRA”.



Aktywację przycisku „systemowego P2” w nadajnikach DC315 oraz DC316 wykonujemy poprzez kombinację jednocześnie przyciśniętych przycisków „STOP” i „GÓRA”.

LEGENDA :

- GÓRA**- aktywacja przycisku spowoduje ruch pancerza w górę.
- DÓŁ**- aktywacja przycisku spowoduje ruch pancerza w dół.
- P2SYS.- SYSTEMOWY P2**- aktywacja przycisku wywołuje funkcję programowania.
- P+**- aktywacja przycisku przełącza nadajnik na następny kanał.
- P-**- aktywacja przycisku przełącza nadajnik na poprzedni kanał.
- K1** -przyciski kanału pierwszego.
- K2** -przyciski kanału drugiego.
- MODE** -przycisk aktywujący ustawienia zegara i datownika.

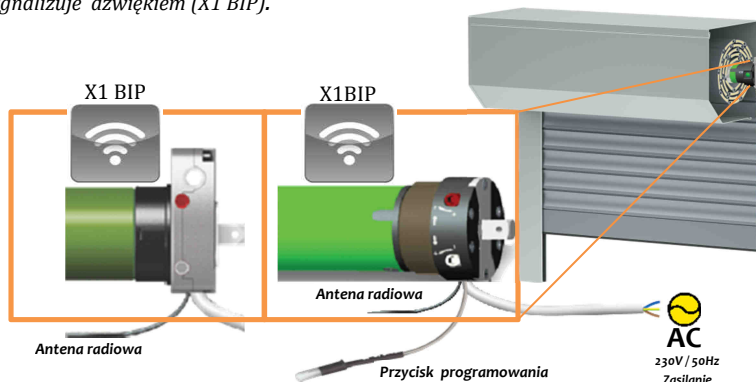
1/ Podłączenie siłownika do zasilania zgodnie z przyjętymi standardami energetycznymi (rys.1).

Po prawidłowym podaniu zasilania siłownik jednokrotnie zasygnalizuje dźwiękiem (X1 BIP).



Standardowe podłączenie do sieci

Rysunek 1



2/ Połączenie siłownika z nadajnikiem.

Aby połączyć wybrany nadajnik z danym siłownikiem należy:

R X1 BIP

RM X1 BIP

WŁĄCZ

2 sek.

X1 KLIK

1 sekunda.

X1 KLIK

X1 KLIK

⚠ Kiedy nie mamy dostępu do przycisku programowania to korzystamy z procedury programowania identycznej jak w serii „RM” na zasadzie włączania i wyłączania zasilania siłownika.

X6 BIP

OK

R- Szybkim pojedynczym ruchem nacisnąć przycisk „programowania” znajdujący się na przewodzie głowicy siłownika co zostanie potwierdzone krótkim sygnałem dźwiękowym (X1 BIP).

RM- Włączając zasilanie nadajnika potwierdza on gotowość do programowania krótkim sygnałem dźwiękowym (X1 BIP)

W odstępie około dwóch sekund nacisnąć przycisk „P2 systemowy” znajdujący się na tylnej ścianie nadajnika co zostanie potwierdzone sygnałem dźwiękowym (X1 BIP).

Następnie na tylnym panelu nadajnika kolejny raz naciskamy przycisk „P2 systemowy”, który zostanie potwierdzony sygnałem dźwiękowym (X1 BIP).

W krótkim odstępie 1 sekundy naciskamy przycisk „górną” na przednim panelu nadajnika co zostanie potwierdzone sygnałem dźwiękowym (X1 BIP).

Po prawidłowym dokonaniu ustawień siłownik zareaguje sygnałem dźwiękowym (X6 BIP) i przejdzie w tryb sterowania użytkowego.

3/ Zmiana bazowego kierunku obrotów

W sytuacji kiedy połączony siłownik z nadajnikiem wykonuje ruch przeciwny do zadanego należy:

R

~6 sekund

Siłownik musi być zatrzymany. Następnie należy przytrzymać przycisk systemowy siłownika przez około 6 sekund.

Trzymać przycisk aż do trzykrotnego sygnału dźwiękowego co oznacza akceptację procedury zmiany kierunku obrotów siłownika.

⚠ Kiedy nie mamy dostępu do przycisku programowania to korzystamy z procedury programowania identycznej jak w serii „RM” na zasadzie włączania i wyłączania zasilania siłownika.

X3

X2

X2 KLIK

X2 KLIK

X6 BIP

RM

Włączając zasilanie siłownik aktywuje stan programowania więc w czasie do <2 sekund wykonujemy dalszą część procedury zmiany kierunku

Następnie dwa razy naciskamy przycisk „P2 systemowy”

W odstępie do <2 sekund naciskamy przycisk „górną” bądź „dół” na co siłownik zareaguje 6 krotnym sygnałem dźwiękowym (X6 BIP). Jeśli kierunek obrotów się nie zmieni to powtarzamy procedurę od początku i naciskamy przycisk przeciwny do pierwotnie wybranego („górną” bądź

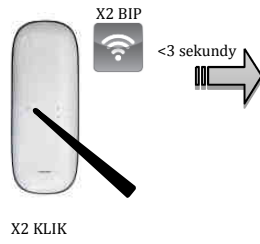
Gdy naciskamy przycisk „górną” na nadajniku a pancerz rolety również wykonuje ruch ku górze wtedy kierunek bazowy obrotów siłownika jest ustawiony prawidłowo.

4/ Programowanie każdego kolejnego nadajnika.



A + B

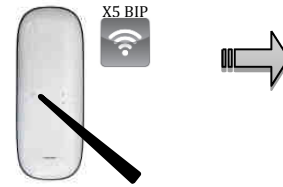
Do danego siłownika jest możliwość zaprogramowania maksymalnie 20 nadajników.



X2 KLIK

A

Na pilocie już połączonym z siłownikiem przyciskamy dwa razy (X2 KLIK) przycisk „systemowy P2” w odstępach nie dłuższych niż <3 sekundy znajdujący się na tylnej ścianie nadajnika. Przcisnięcie będzie potwierdzone sygnałem dźwiękowym siłownika. (X2 BIP)



X1 KLIK

B(+n)

W odstępie do 3 sekund przyciskamy przycisk „systemowy P2” na kolejnym nadajniku, którego potrzebujemy wprogramować w system sterujący. Siłownik zareaguje sygnałem dźwiękowy (X5 BIP) i od tej chwili będzie współpracował z danym siłownikiem.



A B

OK

Nadajniki zaprogramowane w systemie z siłownikiem będą działać równolegle. Każdy kolejny nadajnik można dodać tylko na podstawie już działającego nadajnika w systemie.

5/ Kasowanie nadajników z systemu siłownika.

⚠ Procedura kasowania jakiegokolwiek nadajnika usuwa wszystkie nadajniki jakie były połączone w systemie z siłownikiem. ⚠



X1 KLIK

Nacisnąć przycisk „systemowy P2” znajdujący się na tylnej części obudowy nadajnika co zostanie potwierdzone sygnałem dźwiękowym siłownika. (X1 BIP)



X1 KLIK

Nacisnąć przycisk „stop” znajdujący się na przedniej części obudowy nadajnika co zostanie potwierdzone sygnałem dźwiękowym siłownika. (X1 BIP)



X1 KLIK

Nacisnąć przycisk „systemowy P2” znajdujący się na tylnej ścianie obudowy nadajnika co zostanie potwierdzone sygnałem dźwiękowym siłownika. (X4 BIP) oznaczającym wykasowanie pamięci siłownika.

OK

⚠ Po zakończeniu procedury kasowania nadajników aby mieć możliwość sterowania siłownikiem pancernia należy programować siłownik chronologicznie zaczynając od punktu drugiego „połączenie siłownika z nadajnikiem”. ⚠

6/ Aktywacja trybu impulsowego.



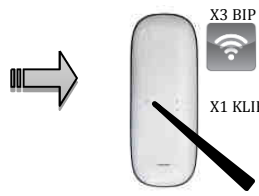
X1 KLIK

Nacisnąć przycisk „systemowy P2” znajdujący się na tylnej części obudowy nadajnika co zostanie potwierdzone sygnałem dźwiękowym siłownika. (X1 BIP)



X1 KLIK

Nacisnąć przycisk „góra” znajdujący się na przedniej części obudowy nadajnika co zostanie potwierdzone sygnałem dźwiękowym siłownika. (X1 BIP)



X1 KLIK

Nacisnąć przycisk „systemowy P2” znajdujący się na tylnej części obudowy nadajnika co zostanie potwierdzone sygnałem dźwiękowym siłownika. (X3 BIP)



Każdorazowe naciśnięcie przycisku „góra” bądź „dół” będzie wprowadzało siłownik w ruch do momentu zwolnienia przycisku co spowoduje zatrzymanie siłownika.